

# LA TÉLÉINTERVENTION

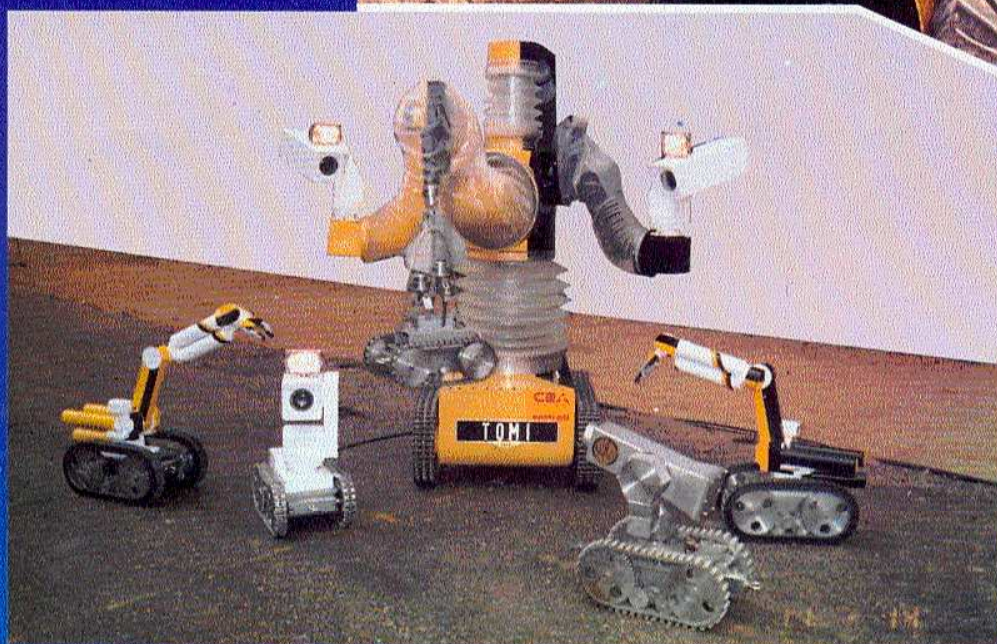
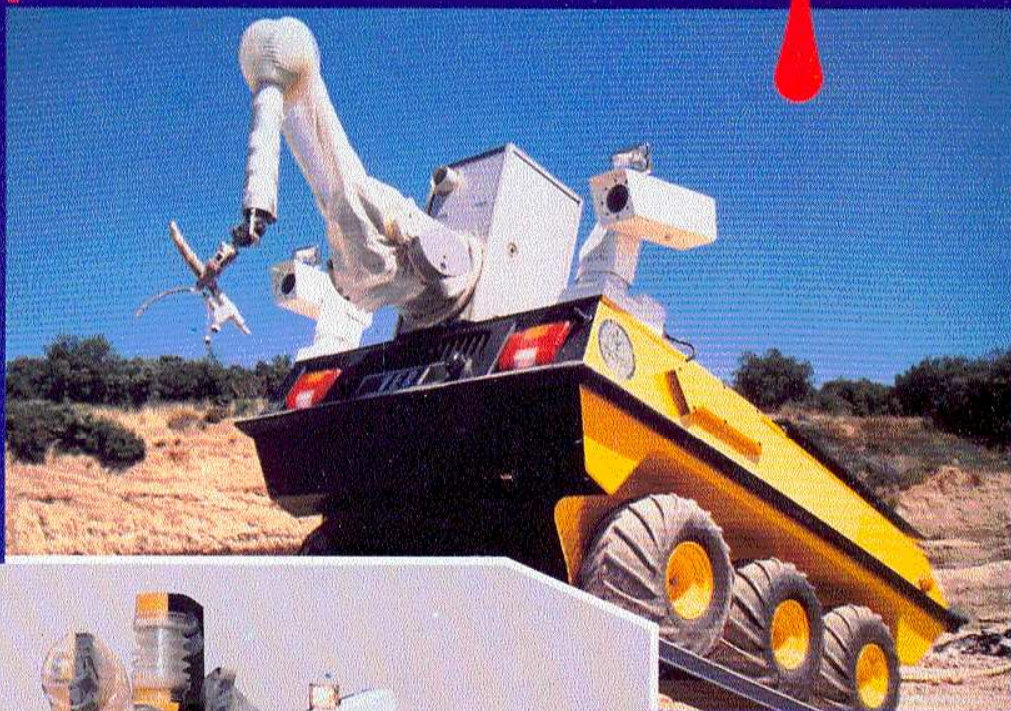
Un service complet proposé par

# CEA

## Office d'Assistance en Radioprotection

a p s n  
↓

Véhicule Etanche Radiocommandé  
d'Intervention « **VERI** » récupérant,  
avec son bras « MA 23 M »,  
une source de 500 curies de cobalt 60.



Télé - Opérateur Mobile  
d'Intervention « **TOMI** »  
et ses assistants :  
« Oscar » & « Romain »

**Prévention - Surveillance - Intervention nucléaire**

**OAR** - B.P. 6

92265 FONTENAY-AUX-ROSES CEDEX

Tél. (1) 46.54.74.34 (Technique)

Tél. (1) 46.54.78.27 (Commercial)

Télécopieur : (1) 46.54.48.97  
Télex : **OAR** via ENERGAT  
204 841 F

## « VERI » : Véhicule Étanche Radiocommandé d'Intervention

Véhicule léger, amphibie et tous terrains, à six roues motrices, destiné aux interventions en milieux hostiles.

### CARACTERISTIQUES GENERALES

Dimensions : largeur : 1700 mm, 2220 avec chenilles  
longueur : 2500 mm  
hauteur : 800 mm  
garde au sol : 250 mm

Puissance : 29 Ch (moteur à essence type CITROEN - Diane 6)

Train de roulement : 6 roues motrices avec pneumatiques + chenilles en caoutchouc toilé.

## « TOMI » : Télé-Opérateur Mobile d'Intervention

Robot capable, à 100 m de distance, de manipuler 25 kg et de soulever sous crochet 60 kg.

TOMI est étanche à l'aspersion et décontaminable.

Il dispose d'une large panoplie d'accessoires et d'outils : Tronçonneuses à chaîne, à disque, torche à plasma,...

### CARACTERISTIQUES DU PORTEUR

Dimensions : largeur : 900 mm  
longueur : 1100 mm  
hauteur : 500 mm  
garde au sol : 70 mm avec chenilles, 200 mm avec roues

Puissance : 2 motoréducteurs de 1000 W

Alimentation : 220 V monophasé

### CARACTERISTIQUES DE L'ENSEMBLE COLONNE/BRAS

- Colonne repliée : 1300 mm • Bras latéraux : en extension : 2000 mm — champs d'action : 700 mm rotation maxi : 400 degrés — charge utile : 15 kg
- Bras manipulateur central — champs d'action : 1200 mm — capacité de manipulation : 25 kg — capacité de levage : 60 kg
- Poids de l'ensemble : 900 kg

## « OSCAR »

Mini char de 43 kg ayant une charge utile de 100 kg, télécommandé par câble (100 m) soit au sol, soit en immersion sous 20 m d'eau.

## « ROMAIN »

Robot manipulateur d'intervention à six degrés de liberté capable de manipuler à 100 m, sous 20 m d'eau, des pièces de 5 kg.

### CARACTERISTIQUES DU TELEOPERATEUR CONSTITUE PAR L'ENSEMBLE « OSCAR & ROMAIN »

- Cotes d'encombrement :  
Position de travail : hauteur : 500 mm  
largeur : 320 mm  
longueur : 1250 mm  
Position de repli : hauteur : 390 mm  
largeur : 320 mm  
longueur : 490 mm
- Poids en ordre de marche : 69 kg
- Diamètre de braquage : 600 mm
- Charge utile : 50 kg
- Puissance de traction : 2 x 0,1 kW
- Alimentation : 24 à 35 V continu
- Vitesse maximale : 7,5 m/mn
- Rayon d'action depuis le poste de pilotage : 100 m et plus
- Pression maximale admissible en plongée : 2 bars
- Télémanipulateur électrique à 6 degrés de liberté
- Capacité en pince : 5 daN en toutes positions et 8 daN dans certaines positions
- Champs maximal au sol : 2000 mm (1250 mm à l'avant et 750 mm à l'arrière)
- Champs maximal en hauteur : 1200 mm
- Possibilités d'adaptation d'équipements audiovisuels et d'enregistrement magnétique simultané du son et des images vidéo.

## « TOVE » et « T.D.R. »

Tourelles étanches à l'immersion (TOVE) ou à l'aspersion (T.D.R.) couplées à des caméras de télévision permettant d'avoir un support vidéo en temps réel, durant l'intervention.